



EFFICIENZA COSTRUTTIVA PIU' ELEVATA E RIDUZIONE DEI COSTI

Il sistema di controllo del livellamento basato su GNSS e RTK è dotato di un modello di riferimento 3D, aggiorna in tempo reale il lavoro sterro e riporto, visualizza la posizione dell'escavatore e della benna, in modo che gli operatori di tutti i livelli possano fornire facilmente una precisione di 3 cm.



Precisione ±3cm



Guida visiva 3D



Controllo tilt della benna



Supporto online & assistenza



Controllo remoto / automatico



Funzione barriera di sicurezza

VANTA: : IC; IAVE

45%



Consumo di combustibile

150%



Facilità di gestione dei punti con precisione 3 cm

35%



Ore di lavoro









&C@ DIPRECISIONE DEL PRO: ETTO DEL SITO

Il sensore garantisce elevata precisione e affidabilità. Le antenne GNSS con segnale molto forte e stabile rendono possibile una precisione di 3 cm.



Con i disegni di progettazione è possibile impostare i punti di riferimento sul posto. Con i modelli virtuali incorporati, i file visivi 3D possono essere sintetizzati per un inizio senza intoppi.



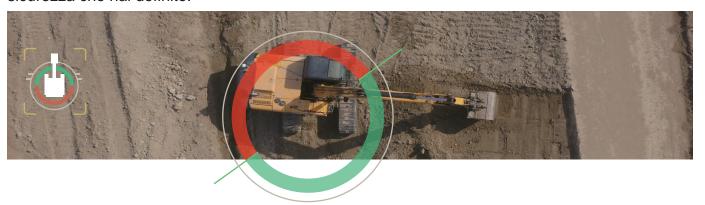
GUIDA VISIVA 3D

Il touch screen da 10,1" mostra un modello di riferimento 3D sincronizzato con il tuo escavatore: conosci la posizione in tempo reale della macchina e della sua benna senza l'aiuto dei topografi. Inoltre, puoi calcolare quante ore ancora mancano con gli aggiornamenti sul volume di sterro e riporto.



EPSARRIERA VIRTUALE

E- Óarriera virtuale assicura che i bracci mobili si muovano all'interno dell'intervallo di sicurezza che hai definito.



CARATTERISTIC; E: ENERALI

Precisione

benna.

Precisione ±3.0 cm

Posizionamento Satelliti

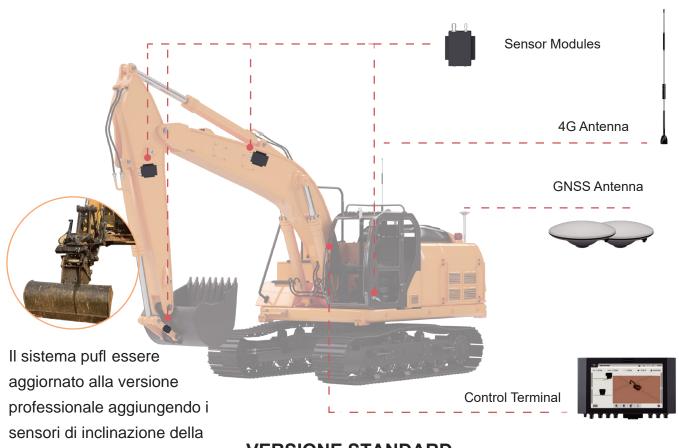
Beidou / GLONASS / GALILEO / GPS

Control Terminal

Segnali Radio / 4G

Schermo 10.1" LED Touchscreen

Dimensione 300 x 190 x 43 mm



VERSIONE STANDARD

Slo, Energ[^] srl Corso Œba G 3 Ë1I 100 Œsti ŒTDËItalia Tel. 01I 1 ඣ Î Î JG Î 3J Email: infoO slo, energ[^].eu www.slowenergy.eu - www.fjdynamics.com

CREATE FOR A BETTER WORLD

Copyright © 2022 FJDynamics. All rights reserved.